



全域无人配送·精准送达·高效执行

SE-L300 重载工业配送机器人



全场景工商业智能化品类定义者

安徽扬子智能制造有限公司

ANHUI YANGZI INTELLIGENT MANUFACTURING CO., LTD.

地址:安徽省滁州市定远县炉桥路与九梓路交叉口南边

网址:www.daxirobot.com

全国统一服务热线:400-969-7808

*印刷或拍摄过程中可能使目录内的产品与实物颜色有轻微区别,最终颜色以实物为准!我们将不断对产品进行创新改良,如规格及参数有所变动,最终将以实际产品参数为准! *本说明书归安徽扬子智能制造有限公司版权所有!



广覆盖

十万厂区,单机通行



全互联

系统互通,数据同步



全天候

二十四时,无人值守



易部署

远程调试,无需上门



高精度

精准定位,无损转运



省成本

替代人工,提效降耗

使用SE-L300配送机器人有什么好处



缓解招工及用工成本压力

替代高强度重复搬运岗位，减少两班倒人力依赖，有效缓解工厂招工难。



无需改造现有厂房设施

70cm窄通道通行，无需拓宽闸机、电梯和过道，即买即用，不停产改造。



保障线边物料即时供应

7×24h自动充电循环作业，消除夜班或午休时段的物流断档，确保产线不停机。



适应冷热与户外恶劣环境

-10~65℃宽温域且抗腐蚀，在冷库、户外或油污车间依然稳定运行不趴窝。



打通生产数据孤岛

无缝对接MES/ERP，让物料消耗数据实时同步，助力工厂透明化与精益管理。



降低实施风险与差旅开支

支持远程部署和建图，无需工程师频繁上门，缩短上线周期，减少入场协调麻烦。



避免昂贵货物碰撞损坏

±5mm高精度对接货架，杜绝推挤碰撞，大幅降低高价值物料或成品的损耗率。



减少初期定位硬件投入

单台覆盖10万㎡且地图自增强，无需铺设大量磁条、反光板或二维码，省钱省工。



降低管理盲区与突发异常

搭配云平台和大屏，实时监控任务进度与故障，管理者异地也能第一时间掌控全局。



满足产线柔性改造需求

可外接辊筒、呼叫器等多种设备，随业务量增减灵活调配，无需频繁淘汰换新。

SE-L300工业配送机器人规格参数表

分类	类型	参数
基础规格	身高	1240(mm)
	长宽尺寸	740*500 (mm)
	机身自重	78kg
	外观材质	ABS、钣金
载具	货架配置	660*700*325 mm
	额定载重	300kg
	举升高度	50mm
	举升速度	5mm/s
使用环境	防水防尘级别	整车IP43, 电池组IP66
	工作温度	-10℃~65℃; 抗UV; 抗腐蚀
	存储温度	-20℃~65℃
	充电温度	5~40℃ (室内)
屏幕	显示&触控	10.1寸屏幕, 分辨率1280*800
网络通信	4G	支持,FDD B1/B3/B5/B8,TDD B38/39/30/41
	5G	支持, 需加装5G改造配件
	流量配额	每台机器人2G/月
	WIFI	Wifi模块 (AP6256) 2.4G&5GHz, 支持802.11a/b/g/n/ac协议
系统	蓝牙	蓝牙5.0, BLE
	操作系统	Android 11+ Linux(Ubuntu)
传感器	激光雷达	探测范围:360°, 探测距离:0.02~40m
	深度相机	FOV:H 72°(±3°) V 50.5°(±3°), 探测距离:0.4~2m
	RGB相机	215°FOV, 分辨率1280*720
	IMU	6DOF; 速率动态范围:±2000dps; 精度:0.01度
	轮速仪	odometer
充电续航	充电电压	24V
	电池容量	30000mAh
	续航能力	9h 部署充电桩可实现7*24h服务
	充电时间	5.5h
	适配器电压	100~240VAC、50/60Hz
	充电桩尺寸	375mm*160mm*355mm
	充电桩重量	4.35kg
	充电桩输入	100-240V~50/60 Hz
控制	充电桩输出	29.4V==7.0A
	底盘CPU	ARM® Quad-core Cortex-A72 1.5Ghz
	屏幕CPU	ARM® Quad-core Cortex-A55 2.0Ghz
	底盘GPU	VideoCore VI
	屏幕GPU	Mail-G52 GPU
	底盘内存	RAM:4GB 双通道LPDDR4;ROM:32GB 高速eMMC
	屏幕内存	RAM:2GB 双通道LPDDR4;ROM:16GB 高速eMMC
其他固件	指示灯	LED
	急停按键	1
	喇叭	8Ω15W 支持TTS/音频流输出
运动	导航方式	自由导航 / 轨道导航 / 混合导航 / 跟随
	行进速度	1.2m/s 可调
	室外运行	支持符合条件的园区内使用
	越障	20mm
	爬坡角度	8度
	地面缝隙宽度	35mm
	通行宽度	机器人行进路径中最窄宽度需要不小于70cm
	电梯通行宽度	70cm以上
	闸机通行宽度	70cm以上
	定位精度	±5(mm)/±1(°)